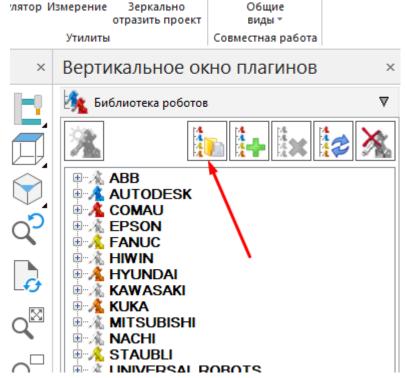
Краткое руководство по использованию Autodesk PowerMill Robot для роботов BORUNTE

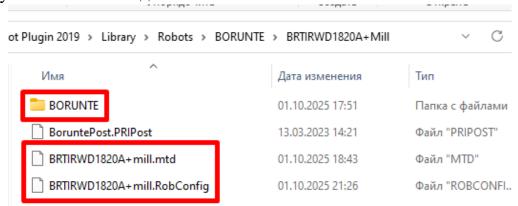
Данное руководство составлено компанией «Центр инженерных услуг «Модельер» для пояснения использования **Autodesk PowerMill Robot** применительно к роботам **BORUNTE**.

Действия, которые нужно выполнить один раз (выполняются инженером) для загрузки робота в **PowerMill:**

- 1. Установить Autodesk PowerMill Robot
- 2. В библиотеке роботов добавить папку BORUNTE и удалить лишние записи для чистоты библиотеки



- 3. В папке BORUNTE создаем подпапку с нужным роботом
- 4. В папке создаем 2 файла
 - .mtd (описание модели робота)
 - .RobConfig (конфигурация робота)
 - и папку BORUNTE с моделями



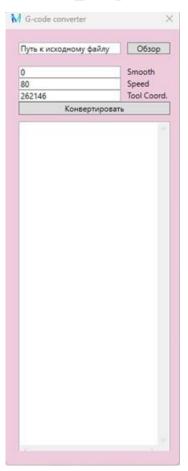
- 5. Скачиваем 3D модель робота с официального сайта BORUNTE и выставляем робота в нулях в правильной системе координат
 - 6. Сохраняем робота по частям в *.dmt
 - 7. В файле *.mtd прописываем координаты вращений
- 8. Прописываем лимиты осей с паспорта робота (информация также есть в пульте)
- 9. Прописываем координаты точки установки инструмента. Забиваем XYZ конца инструмента относительно базы робота (измеряем на станке).

Прописываем их в файле *.mtd

Всё это мы создадим и научим в рамках поставки постпроцессора и конвертера G-код BORUNTE

Далее создается траектория и сохраняется NC файл с G кодом, который конвертируется на флешку и загружается в пульт робота

https://www.youtube.com/watch?v=wKSaon52gjA&feature=youtu.be https://www.youtube.com/watch?v=2_KlatpY3vM



Окно программы G-code converter для робота BORUNTE